



MOVA

MOVA ViAX 300

Manual de utilizare

Ilustrațiile din acest manual sunt doar pentru referință.
Vă rugăm să consultați produsul real pentru acuratețe.

ROP04~P39

SVP40~P75

PLP76~P111

NUP112~P147

DAP148~P183

FIP184~P219

RUP220~P255

Instrucțiuni Originale

Cuprins

1 Instrucțiuni de siguranță	P05
2 Introducere Produs	P09
3 Instalare	P11
4 Pregătire pentru prima utilizare	P14
5 Hartați-vă Grădina	P18
6 Operare	P25
7 Aplicația MOVAhome	P28
8 Întreținere	P31
9 Baterie	P34
10 Depozitare pe timp de iarnă	P34
11 Transport	P34
12 Depanare	P35
13 specificații	P38

1 Instrucțiuni de Siguranță

1.1 Instrucțiuni Generale de Siguranță

• Citiți cu atenție și înțelegeți manualul de utilizare înainte de a folosi produsul.

- Utilizați doar echipamentul recomandat de MOVA cu produsul. Orice altă utilizare este
- incorectă. Nu permiteți copiilor să fie în apropiere sau să se joace cu mașina când aceasta
- funcționează. Nu utilizați produsul în zone în care oamenii nu sunt conștienți de prezența sa.

Când operați manual produsul cu aplicația MOVAtime, nu alergați. Mergeți întotdeauna, fiți atenți la pașii pe pante și mențineți-vă echilibrul în orice moment.

• Evitați utilizarea produsului atunci când există persoane, în special copii sau animale, în zona de lucru.

Dacă utilizați produsul în zone publice, plasați semne de avertizare în jurul zonei de lucru cu următorul text: "Avertisment! Mașină de tuns iarba automată! Țineți-vă departe de mașină! Supravegheați copiii!" Purtați încălțăminte robustă și pantaloni lungi când utilizați produsul.

Pentru a preveni deteriorarea produsului și accidentele care implică vehicule și persoane, nu stabiliți zone de lucru sau căi de transport peste căile publice.

- Nu atingeți părțile periculoase în mișcare, cum ar fi discul lamei, înainte ca acesta să
- se oprească complet. Solicitați asistență medicală în caz de rănire sau accidente. Setări
- produsul pe OFF înainte de a elimina blocajele, de a efectua întreținerea sau de a examina produsul. Dacă

produsul vibrează anormal, inspectați-l pentru a vedea dacă este deteriorat înainte de a reporni. Nu utilizați produsul dacă există piese defecte.

Nu instalați cablul principal în zonele în care produsul va tăia. Urmăriți instrucțiunile furnizate pentru instalarea cablului.

Utilizați doar stația de încărcare inclusă în pachet pentru a încărca produsul. Utilizarea incorectă poate duce la electrocutare, supraîncălzire sau scurgeri de lichid coroziv din baterie. În caz de scurgere de electrolit, spălați cu apă/agent de neutralizare și solicitați asistență medicală dacă lichidul coroziv intră în contact cu ochii.

Când conectați cablul principal la priza de alimentare, utilizați un dispozitiv de curent rezidual (RCD) cu un curent de declanșare maxim de 30 mA.

Utilizați numai baterii originale recomandate de MOVA. Siguranța produsului nu poate fi garantată cu baterii non-originale. Nu utilizați baterii nereîncărcabile.

Țineți cablurile prelungitoare departe de părțile periculoase în mișcare pentru a evita deteriorarea cablurilor, ceea ce poate duce la contactul cu părți sub tensiune.

• Ilustrațiile utilizate în acest document sunt doar pentru referință. Vă rugăm să consultați produsele reale.

Nu permiteți niciodată copiilor, persoanelor cu capacități fizice, senzoriale sau mentale reduse sau cu lipsă de experiență și cunoștințe sau persoanelor care nu sunt familiarizate cu aceste instrucțiuni să utilizeze mașina, reglementările locale pot restricționa vârsta operatorului.

Nu conectați sau atingeți un cablu deteriorat până când nu este deconectat de la priza de alimentare. Dacă cablul se deteriorează în timpul funcționării, deconectați ștecherul de la priza de alimentare. Un cablu uzat sau deteriorat crește riscul de electrocutare și trebuie înlocuit de personalul de service. Nu împingeți produsul cu forță sau rapid, deoarece acest lucru poate deteriora produsul.

Pentru a menține conformitatea cu cerința de expunere la RF, trebuie menținută o distanță de separare de 35 cm între dispozitiv și om.

• În scopul reîncărcării bateriei, utilizați numai unitatea de alimentare detașabilă furnizată cu acest aparat.

1.2 Instrucțiuni de Siguranță pentru Instalare

- Evitați instalarea stației de încărcare în zonele în care oamenii se pot împiedica de
- ea. Nu instalați stația de încărcare în zonele în care există riscul de apă stagnantă.

Nu instalați stația de încărcare, inclusiv orice accesorii, la mai puțin de 60 cm de orice material combustibil. Funcționarea defectuoasă sau supraîncălzirea stației de încărcare și a sursei de alimentare pot reprezenta un pericol de incendiu.

1.3 Instrucțiuni de siguranță pentru operare

Țineți mâinile și picioarele departe de lamele rotative. Nu puneți mâinile sau picioarele lângă sau sub produs când este pornit.

- Nu ridicați sau mutați produsul când este pornit.
- Utilizați modul parcare sau setați produsul pe OPRIT când sunt persoane, în special copii sau animale, în zona de lucru.

Asigurați-vă că nu există obiecte precum pietre, ramuri, unelte sau jucării pe gazon. În caz contrar, lamele se pot deteriora atunci când intră în contact cu un obiect. Nu puneți obiecte deasupra produsului sau a stației de încărcare. Nu utilizați produsul dacă butonul STOP nu funcționează.

Evitați coliziunile dintre produs și persoane sau animale. Dacă o persoană sau un animal intră în calea produsului, opriți-l imediat. Setați întotdeauna produsul pe OPRIT când nu este în funcțiune.

Nu utilizați produsul simultan cu un aspersor pop-up. Utilizați funcția Program pentru a vă asigura că produsul și aspersorul pop-up nu funcționează în același timp.

- Evitați plasarea unui canal de conectare unde sunt instalate aspersoare pop-up.

Nu utilizați produsul în prezența apei stătătoare în zona de lucru, cum ar fi în timpul ploilor abundente sau a acumulării de apă.

1.4 Instrucțiuni de siguranță pentru întreținere

- Setați produsul pe OPRIT când efectuați întreținerea.

După spălare, asigurați-vă că produsul este așezat pe sol în orientarea sa normală, nu cu susul în jos. Nu inversați produsul pentru a curăța șasiul. Dacă îl inversați pentru curățare, asigurați-vă că îl readuceți la orientarea corectă ulterior. Această precauție este necesară pentru a preveni pătrunderea apei în motor și afectarea potențială a funcționării normale.

Deconectați ștecherul de la stația de încărcare sau scoateți dispozitivul de dezactivare înainte de a curăța sau de a efectua întreținerea stației de încărcare.

- Nu utilizați un aparat de spălat cu presiune înaltă sau solvenți pentru a curăța produsul.

1.5 Siguranța bateriei

Bateriile litiu-ion pot exploda sau provoca un incendiu dacă sunt dezamblate, scurtcircuitate, expuse la apă, foc sau temperaturi ridicate. Manipulați-le cu grijă, nu dezamblați sau deschideți bateria și evitați orice formă de abuz electric/mecanic. Depozitați-le departe de lumina directă a soarelui.

1. Utilizați numai încărcătorul de baterie și sursa de alimentare furnizate de producător. Utilizarea unui încărcător și a unei surse de alimentare necorespunzătoare poate provoca șocuri electrice și/sau supraîncălzire.

2. NU ÎNCERCAȚI SĂ REPARAȚI SAU SĂ MODIFICAȚI BATERIILE! Încercările de reparare pot duce la vătămări corporale grave, din cauza exploziei sau a șocului electric. Dacă apare o scurgere, electroliții eliberați sunt corozivi și toxici. 3. Acest aparat conține baterii care pot fi înlocuite numai de persoane calificate.

1.6 Riscuri reziduale

Pentru a evita rănilor, purtați mănuși de protecție când înlocuiți lamele.

1.7 Simboluri și Decalcomanii

	AVERTISMENT – Citiți instrucțiunile utilizatorului înainte de a utiliza mașina.
	AVERTISMENT – Păstrați o distanță sigură față de mașină în timpul funcționării.
	AVERTISMENT – Scoateți dispozitivul de dezactivare înainte de a lucra sau de a ridica mașina.
	AVERTISMENT – Nu vă deplasați pe mașină.
	AVERTISMENT – Nu este permisă aruncarea acestui produs ca deșeu menajer normal. Asigurați-vă că produsul este reciclat în conformitate cu cerințele legale locale.

	Acest produs este conform cu Directivele CE aplicabile.
	Echipament de clasa III
	Citiți manualul operatorului
	Curent continuu
	Echipament de clasa II

UTILIZARE PREVĂZUTĂ

Produsul de grădină este destinat tăierii gazonului domestic. Este proiectat să taie des, menținând un gazon mai sănătos și cu aspect mai bun ca niciodată. În funcție de dimensiunea gazonului dvs., mașina de tuns iarba poate fi programată să funcționeze oricând sau cu orice frecvență. Este imposibil pentru săpat, măturat sau curățat zăpada.



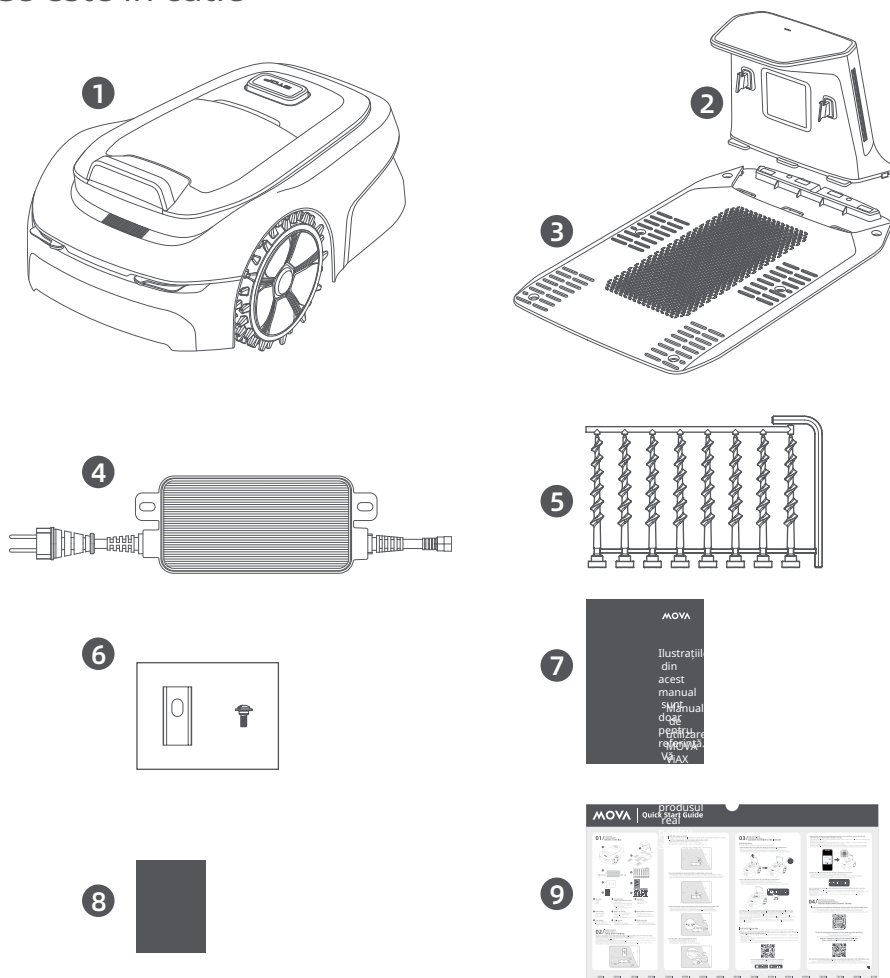
Prin prezenta, Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd. declară că modelul de echipament radio MOVA MVV1200 este în conformitate cu Directiva 2014/53/UE. Textul integral al declarației UE de conformitate este disponibil la următoarea adresă de internet: <https://www.mova.tech/pages/declaration-of-conformity>.

Produsul este în conformitate cu reglementările UK PSTI, textul integral al declarației de conformitate este disponibil la următoarea adresă de internet: <https://www.mova.tech/pages/statement-of-compliance-for-uk-psti>.

Pentru manualul electronic detaliat, vă rugăm să accesați <https://www.mova.tech/pages/user-manuals-and-faqs>.

2 Introducere produs

2.1 Ce este în cutie



1 Robotul

2 Turn de încărcare
(cu un cablu prelungitor de 10 m)

3 Placă de bază

4 Sursă de alimentare

5 Șurubi × 8, Cheie hexagonală

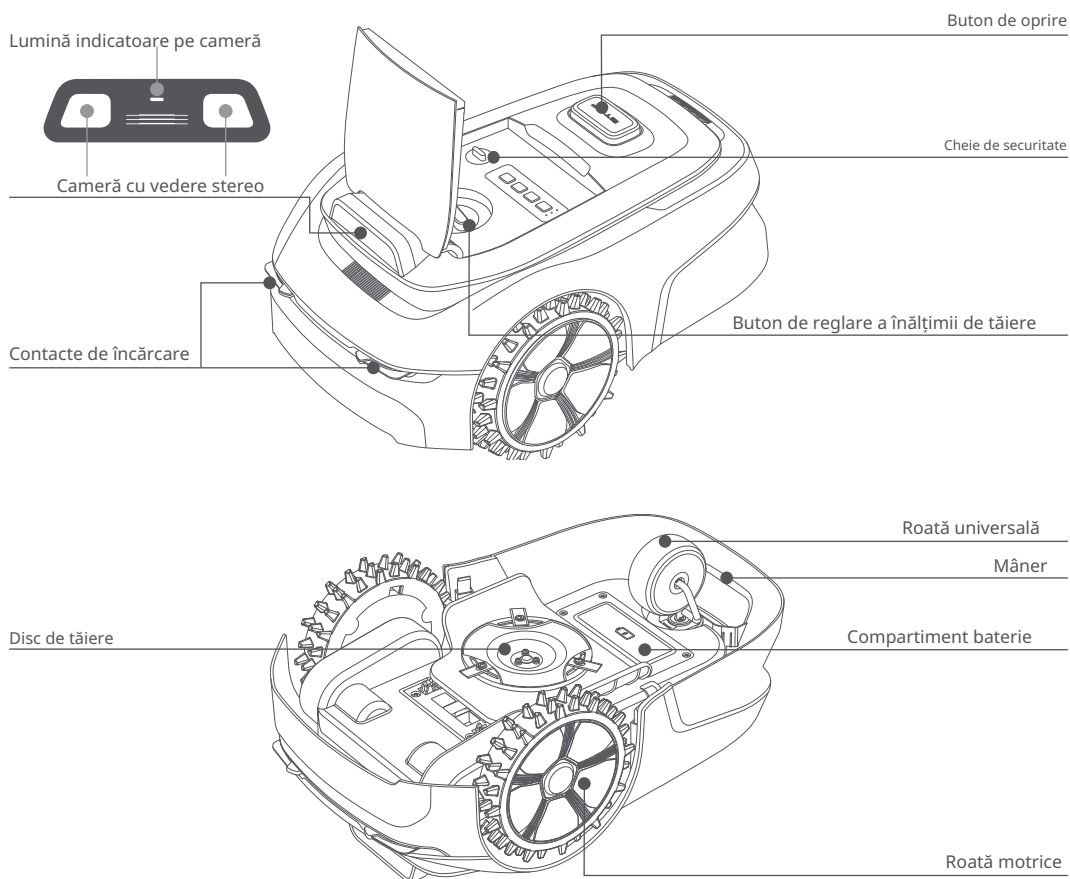
6 Lame de rezervă și șuruburi × 9

7 Manual de utilizare

8 Cărpă fără scame

9 Ghid de pornire rapidă

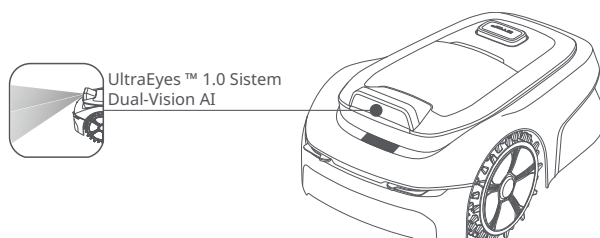
2.2 Prezentare generală a produsului



2.3 UltraEyes™ 1.0 Sistem Dual-Vision AI

UltraEyes™ 1.0 este nucleul seriei ViAX - o inovație revoluționară care redefinește îngrijirea inteligentă a gazonului cu un sistem dual-vision bazat pe inteligență artificială. Această tehnologie de ultimă oră permite seriei ViAX să navigheze prin peisajul dvs. cu o claritate și precizie de neegalat.

Echipat cu camere duale Ultra-HDR AI și algoritmi AI, diferențiază cu precizie între zonele cu iarbă și cele fără iarbă, identificând în același timp diverse obiecte din curte. Prin procesare vizuală avansată și luare inteligentă a deciziilor, asigură percepția și poziționarea la nivel de milimetru, înțelegând cu adevărat curtea dvs. în toate direcțiile.



2.4 Senzor

Nume	Descriere
Vedere stereo Camera	Oferă poziționare și detectează obstacole, limitele gazonului și prezența umană. Unghi de vizualizare: 110° (orizontal), 75° (vertical), 120° (diagonal) Rezoluție: 2 MP

3 Instalare

3.1 Selectați o locație potrivită

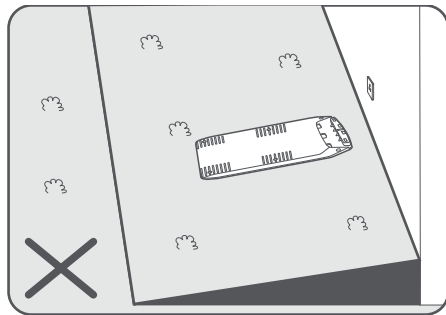
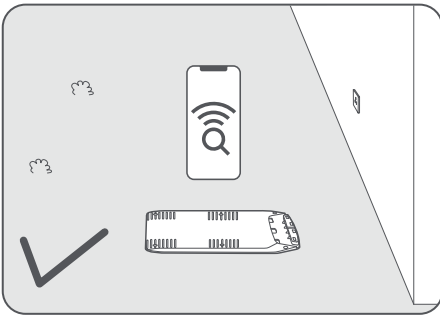
Așezați stația de încărcare pe o suprafață plană, lângă marginea gazonului și o priză de alimentare. Așezați-o într-o zonă cu un semnal Wi-Fi puternic. Notă:

Utilizați dispozitivul mobil pentru a verifica puterea semnalului Wi-Fi al locației. Un semnal Wi-Fi puternic

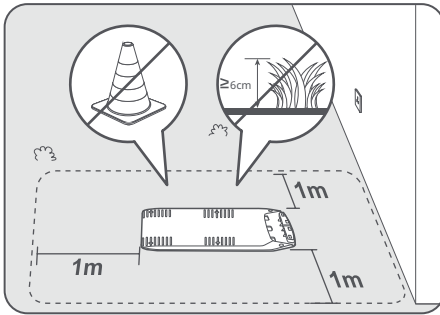
asigură o conexiune stabilă între robot și aplicație.

Important

- Asigurați-vă că solul este suficient de moale pentru a permite instalarea țărșurilor.
- Așezați stația de încărcare pe un teren plan. Orice pantă poate face ca robotul să se rostogolească înapoi și să piardă contactul.

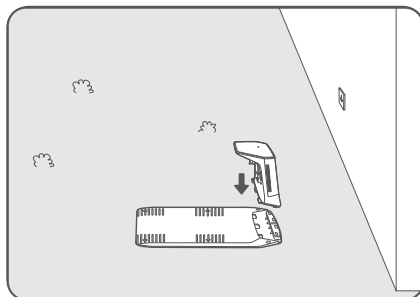


- Păstrați cel puțin 1 m de spațiu liber, fără obstacole în stânga, dreapta și în fața stației de încărcare. Asigurați-vă că iarba din jurul locației este mai scurtă de 6 cm. Dacă iarba este mai înaltă, vă rugăm să o tăiați mai întâi cu o mașină de tuns iarbă manuală. Iarba înaltă poate face dificilă întoarcerea robotului la stația de încărcare.

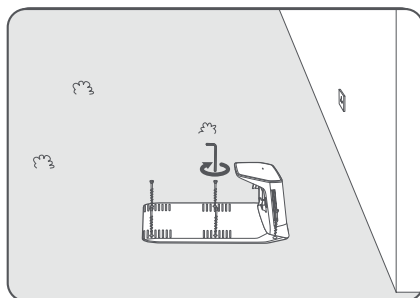


3.2 Instalați Stația de Încărcare

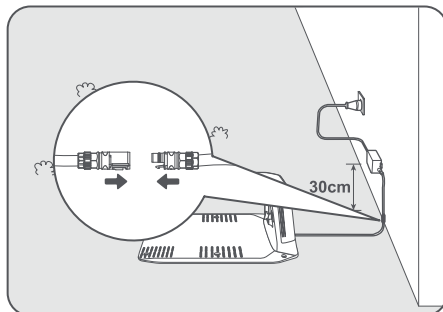
1 Introduceți turnul de încărcare în placa de bază până când auziți un clic.



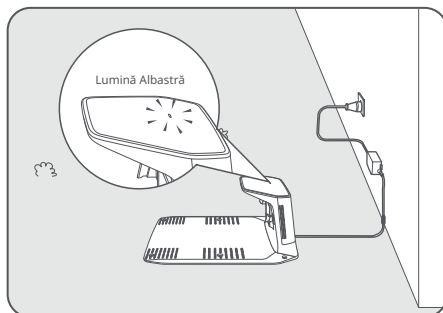
2 Fixați placa de bază pe sol cu țărușii și cheia hexagonală furnizate.



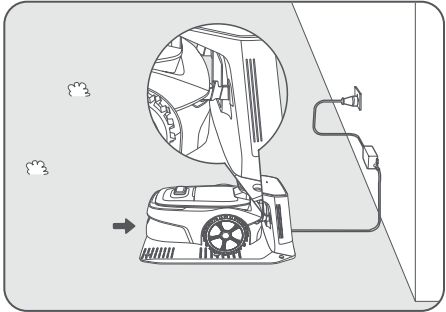
Conectați sursa de alimentare la cablul prelungitor și apoi conectați-o la o priză. Vă rugăm să păstrați sursa de alimentare la cel puțin 30 cm deasupra solului.



Notă: Indicatorul LED de pe stația de încărcare va fi albastru constant când există curent.

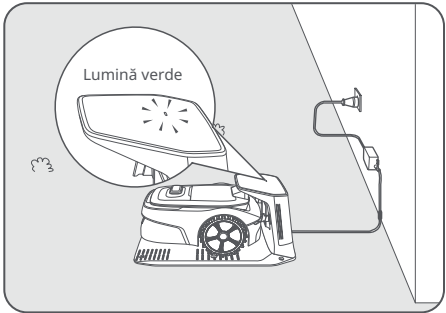


● Puneți robotul în stația de încărcare pentru a se încărca. Asigurați-vă că contactele de încărcare de pe robot și stația de încărcare sunt conectate corect.



Note

- Indicatorul luminos de pe stația de încărcare va clipi verde când robotul se încarcă cu succes în stația de încărcare.



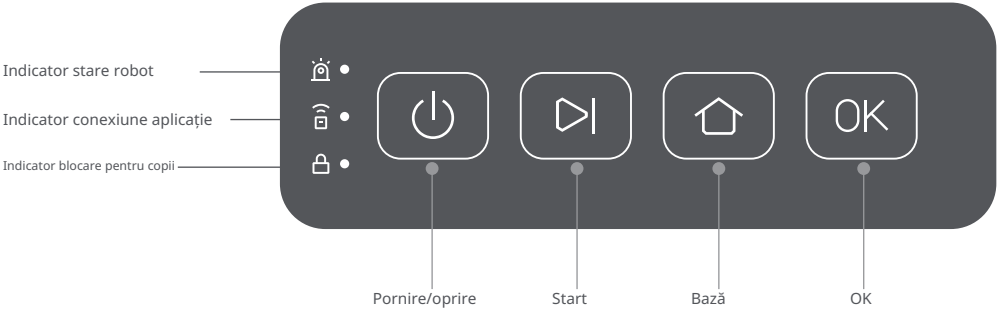
Dacă doriți să adăugați un garaj pentru protecție suplimentară, vă rugăm să utilizați garajul MOVA corespunzător, disponibil la comercianții locali sau prin magazinele online. Utilizarea unui garaj non-MOVA poate cauza probleme în timpul reîncărcării.

Indicator LED pe stația de încărcare

Culoarea indicatorului luminos LED	Semnificație
Roșu intermitent/continuu	1. Există o problemă cu stația de încărcare (cum ar fi o problemă cu curentul sau tensiunea de încărcare). 2. Robotul se andochează în stația de încărcare, dar încărcarea este anormală (de exemplu, contactele de încărcare au un scurtcircuit).
Albastru continuu	Stația de încărcare are energie. Robotul nu se află în stația de încărcare.
Verde intermitent	Robotul se încarcă în stația de încărcare.
Verde continuu	Robotul este andocat la stația de încărcare și fie: 1. Este complet încărcat, sau 2. Nu se încarcă deoarece ora actuală este în afara perioadei de încărcare desemnate.

4 Pregătirea pentru prima utilizare

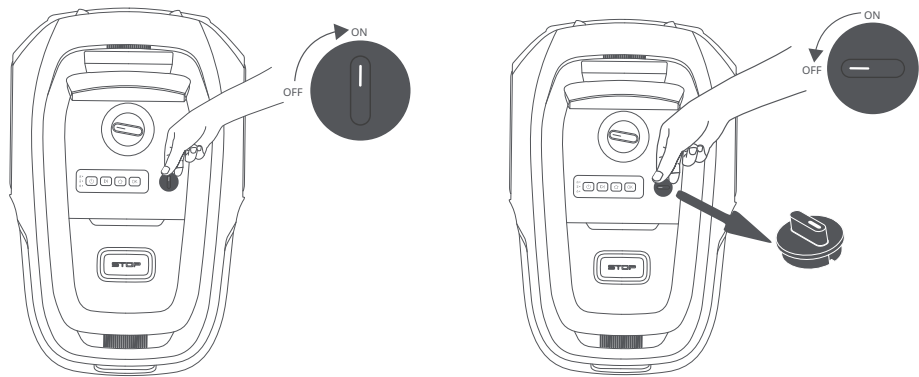
4.1 Familiarizați-vă cu panoul de control



Comenzi

Buton	Funcție
Alimentare 	Pentru a porni robotul, introduceți cheia de securitate și rotiți-o în poziția ON . Apăsați și mențineți apăsat butonul  timp de 2 secunde pentru a porni robotul.
	Pentru a opri robotul, asigurați-vă că robotul este în afara stației de încărcare, apăsați și mențineți apăsat butonul  timp de 2 secunde și rotiți cheia de securitate în poziția OFF .
Start 	Pentru a începe cosirea pe toată suprafața sau pentru a relua sarcinile întrerupte, apăsați butonul  , apoi apăsați butonul OK în 5 secunde.
Bază 	Pentru a trimite robotul înapoi la stația de încărcare pentru a se încărca, apăsați butonul  , apoi apăsați butonul OK în 5 secunde.
OK	Pentru a dezactiva blocarea de siguranță și a activa controlul aplicației, apăsați butonul OK de două ori.
	Pentru a activa modul de asociere Bluetooth, apăsați și mențineți apăsat butonul OK timp de 3 secunde.
Start + OK	Pentru a reseta robotul la setările din fabrică, apăsați și mențineți apăsat  și butonul OK împreună timp de 3 secunde.
Stop	Apăsați butonul Stop pentru a opri robotul și a activa blocarea de siguranță. Controlul aplicației va fi dezactivat. Apăsați butonul OK de două ori pentru a dezactiva blocarea de siguranță.
Start + Bază	Pentru a dezactiva Blocarea pentru copii, apăsați ambele butoane  și  în același timp. Robotul va anunța: „Blocarea pentru copii este dezactivată”.

Cheia de securitate



- Rotiți cheia de securitate în poziția ON înainte de a porni robotul.
 - Rotiți cheia de securitate în poziția OFF ; robotul se va opri automat.
 - Puteți scoate cheia de securitate când este în poziția OFF . Robotul nu poate fi pornit fără cheie.
- Notă: Dacă pierdeți cheia de securitate, vă rugăm să contactați echipa de asistență post-vânzare pentru o înlocuire.

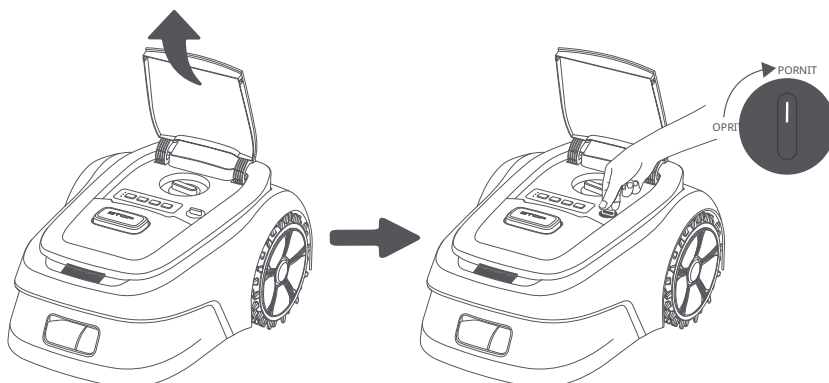
Indicatoare luminoase de pe panoul de control

Indicator	Culoare	Semnificație
Starea robotului  ●	Verde intermitent	Robotul se încarcă în stația de încărcare.
	Verde continuu	Bateria este complet încărcată.
	Roșu continuu	1. A apărut o eroare. 2. Butonul de oprire de urgență este apăsat.
	Albastru intermitent	1. Robotul efectuează o sarcină sau este în pauză. 2. Robotul se inițializează după pornire.
	Albastru continuu	Robotul este în standby.
Conectare la aplicație  ●	Albastru continuu	Robotul este conectat la aplicație.
	Albastru intermitent	Robotul se conectează la aplicație.
Blocare pentru copii  ●	Albastru continuu	Panoul de control este blocat prin intermediul aplicației. (Puteți activa funcția „Blocare pentru copii” în aplicație.)

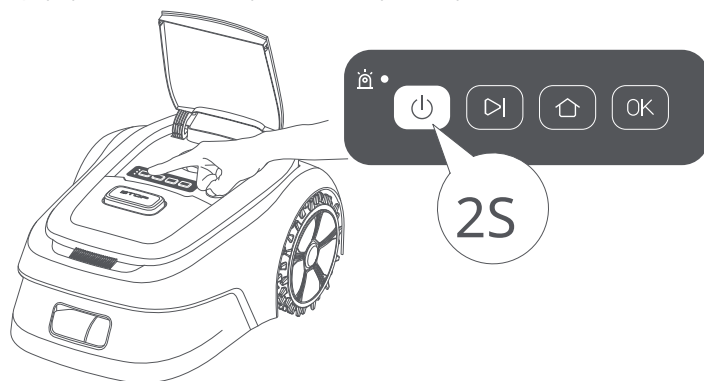
4.2 Setări inițiale

Înainte de a porni robotul pentru prima dată, există câteva setări de bază pe care trebuie să le faceți înainte ca robotul să fie gata să înceapă să lucreze.

1 Deschideți capacul superior, apoi rotiți cheia de securitate în poziția ON .



2 Apăsați și mențineți apăsat pe panoul de control timp de 2 secunde pentru a porni robotul.



Note

- După pornire, robotul va începe inițializarea, indicată de o lumină de stare albastră intermitentă pe panoul de control. Când se aude sunetul de pornire și lumina de stare devine albastră continuă, procesul de inițializare este complet.

Robotul se va porni automat când se ancochează în stația de încărcare. Important: Pentru a porni robotul, asigurați-vă că cheia de securitate este instalată și setată pe **PORNIT** poziție. Dacă nu, robotul nu poate fi pornit.

3 Conectați Robotul la Internet

Vă rugăm să scanați codul QR pentru a descărca aplicația MOVHome pe dispozitivul dvs. mobil. După instalare, vă rugăm să creați un cont și să vă autentificați.



Puteți descărca, de asemenea, aplicația MOVHome din App Store sau Google Play.



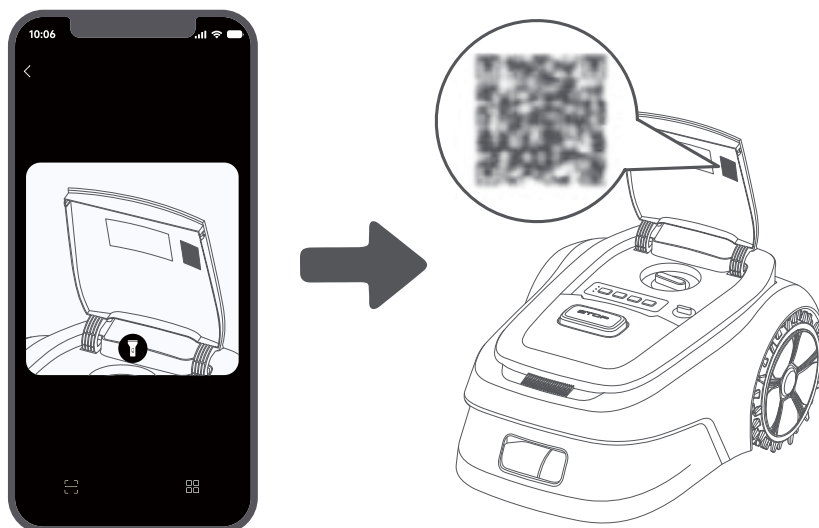
Înainte de configurarea rețelei:

- Asigurați-vă că atât robotul, cât și dispozitivul dvs. mobil se află în raza aceleiași rețele Wi-Fi.
- Asigurați-vă că dispozitivul dvs. mobil se află la o distanță de maximum 10 m de robot.
- Activați funcția Bluetooth pe dispozitivul dvs. mobil.

1. Deschideți aplicația MOVAhome.

2. Vă puteți conecta printr-una dintre următoarele metode:

a. Scanați codul QR: Accesați  Dispozitiv și atingeți  Scanează codul QR pentru a te conecta. Scanați codul QR situat în interiorul capacului superior al robotului pentru a vă conecta.



b. Adăugați manual: Accesați  Dispozitiv și atingeți  Adaugă. Apoi selectați modelul robotului dvs. pentru a vă conecta.

3. Vă rugăm să urmați instrucțiunile din aplicație pentru a finaliza conexiunea la rețeaua Wi-Fi.

Important

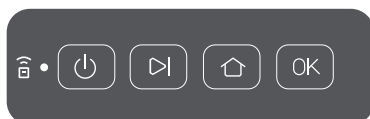
- Vă rugăm să utilizați o rețea cu o singură bandă de frecvență de 2,4 GHz sau o rețea cu bandă dublă de frecvență de 2,4/5 GHz.
- Asigurați-vă că rețeaua dvs. Wi-Fi nu are un firewall și nu este criptată. În caz contrar, configurarea rețelei poate eșua.

4. Apăsăți și mențineți apăsat butonul OK de pe panoul de control timp de 3 secunde. Robotul va intra în modul de asociere Bluetooth mod.

Notă: Asigurați-vă că robotul a finalizat inițializarea înainte de a apăsa butonul  OK butonul. Inițializarea este completă când se aude sunetul de pornire și lumina de stare  • devine albastru continuu. Asocierea nu poate continua până când inițializarea este completă.

5. Vă rugăm să urmați instrucțiunile din aplicație pentru a finaliza asocierea. Note

- Indicatorul de conectare la aplicație  • de pe panoul de control va afișa o lumină albastră continuă atunci când robotul este conectat cu succes la aplicație.



- De asemenea, puteți achiziționa modulul Link pentru a controla de la distanță robotul fără conexiune Wi-Fi.

Cum să dezlegați robotul?

Robotul este legat automat de contul MOVAhome odată ce împerecherea are succes. Fiecare dispozitiv poate fi legat doar de un singur cont. Nu poate fi legat de un alt cont în același timp. Pentru a împerechea robotul cu un cont nou, trebuie să-l dezlegați mai întâi. Pentru a-l dezlega:

1. Deschideți aplicația MOVAhome. Accesați  Dispozitiv.
2. Localizați numele robotului dvs. Dacă aveți mai mulți roboți legați de contul dvs. MOVAhome, glisați spre stânga sau dreapta pentru a accesa pagina robotului pe care doriți să-l editați.
3. Atingeți  lângă numele robotului.
4. Selectați Ștergeți.

Important: Odată ce robotul este dezlegat, toate datele utilizatorului de pe robot vor fi șterse definitiv de pe server.

Cum să partajați robotul?

1. Atingeți  lângă numele robotului.
2. Selectați Partajare dispozitiv.

Notă: Puteți gestiona accesul utilizatorilor pentru funcții specifice în Setări > Partajare dispozitiv.

Cum să vă deconectați de la contul MOVAhome sau să-l ștergeți?

1. Accesați  Eu > Cont.
2. Selectați Deconectare sau Ștergeți contul .

Cum să resetați robotul?

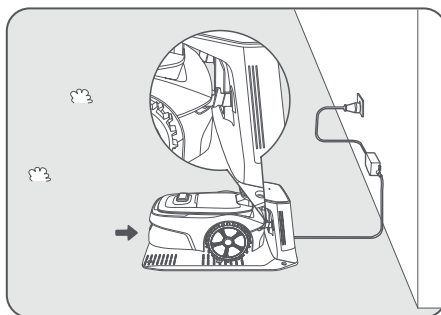
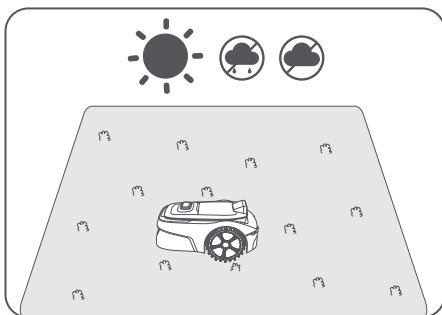
Apăsați și mențineți apăsat  și OK simultan timp de 3 secunde pentru a reseta robotul la setările din fabrică.

Important: Toate datele stocate pe robot vor fi șterse definitiv.

5 Cartografiază-ți grădina

Înainte de cartografiere, asigurați-vă că: Nivelul bateriei robotului este mai mare de 50%. Vremea este senină și uscată, cu suficientă lumină.

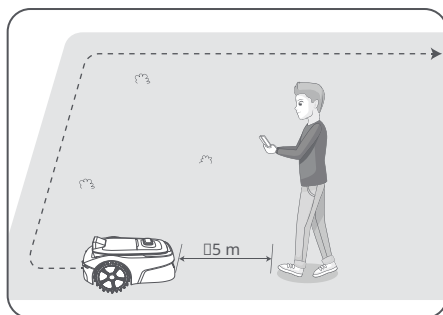
- Camera frontală a robotului este curată și neobstrucționată.
- Robotul se andochează corect în stația de încărcare.



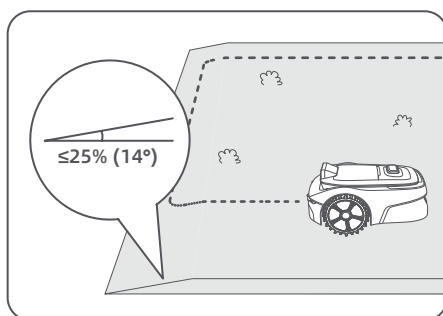
Important

- Nu mutați manual robotul atunci când creați limita, deoarece acest lucru poate cauza eșecul cartografierii.
- Când începe cartografierea, nu andocați de la distanță robotul în stația de încărcare până când procesul de cartografiere nu este finalizat. În caz contrar, camera frontală poate fi blocată, ceea ce poate cauza eșecul cartografierii.

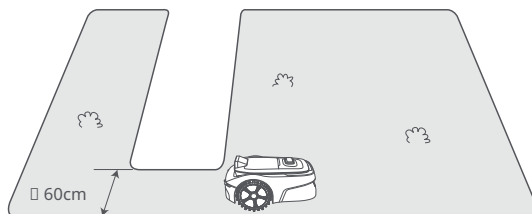
- Mergeți la 5 m în spatele robotului în timpul procesului de cartografiere.



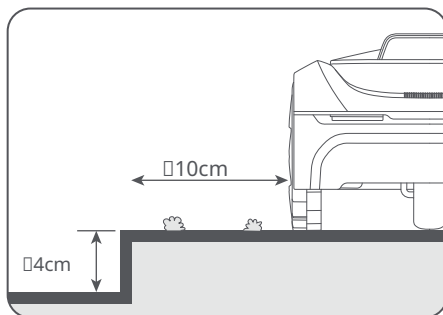
- Robotul poate naviga pe pante cu o înclinație de până la **40% (22°)**. Cu toate acestea, pentru rezultate mai bune la cosit, este recomandat să mențineți pantele zonelor de lucru sub **25% (14°)**.



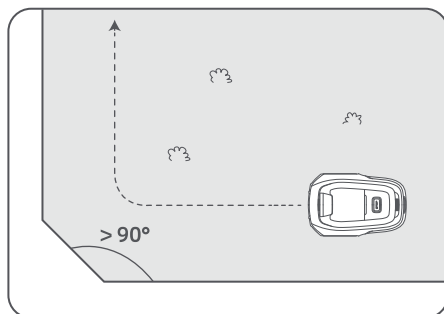
- Pentru zonele mai înguste de 60 cm, vă rugăm să le setați ca trasee pentru a permite robotului să treacă (vezi secțiunea 5.4: Setare Traseu).



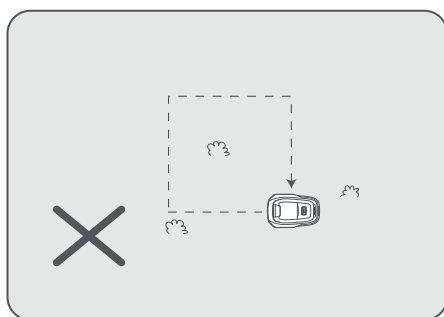
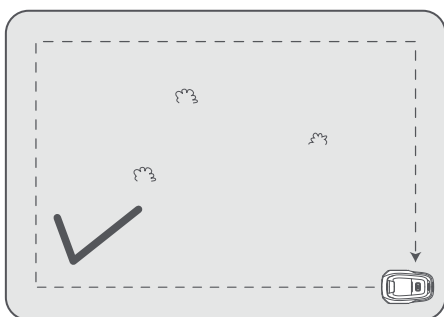
- Dacă perimetrul gazonului este cu mai mult de 4 cm mai înalt decât solul înconjurător sau are o pantă abruptă, mențineți robotul la cel puțin 10 cm distanță de margine în timpul cartografierii. Dacă perimetrul este la același nivel cu solul înconjurător, robotul îl poate traversa pentru o cosire optimă a marginilor.



- Asigurați-vă că unghiurile de virare sunt mai mari de **90°**. Unghiurile mai mici de 90° pot face dificilă pentru robot să obțină o tăiere curată.

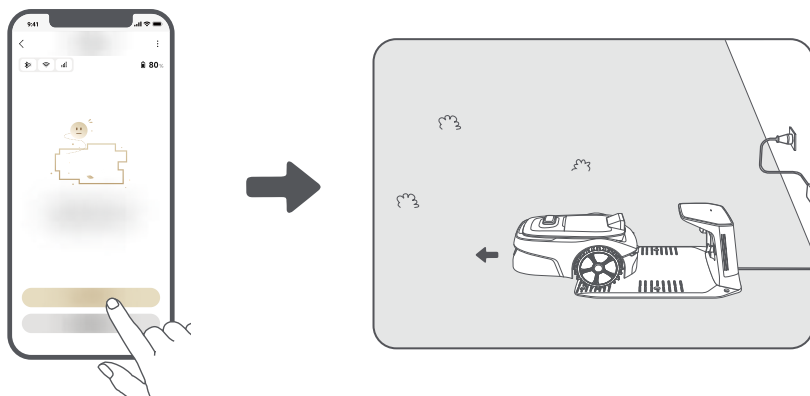


Pentru a mapa corect limitele gazonului, aveți întotdeauna robotul să urmeze marginea exterioară a gazonului. Nu creați zone în mijlocul unei zone deschise de gazon, deoarece acest lucru poate duce la erori de poziționare.



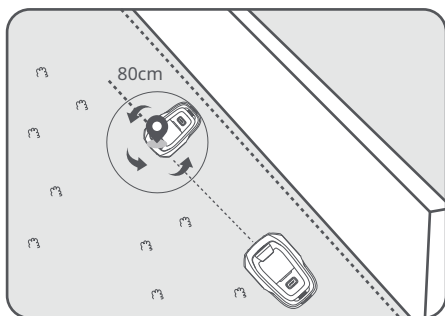
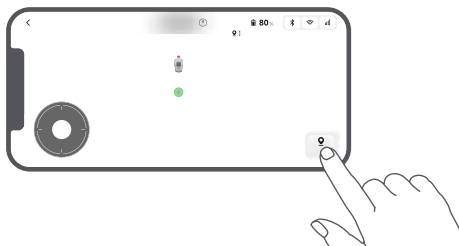
5.1 Creează Limita Virtuală

1 Atingeți **Începe Maparea** prin intermediul aplicației, iar robotul își va verifica starea și se va calibra. Va automat părăsi stația de încărcare pentru a face calibrarea. Vă rugăm să fiți atenți.



• Înclinați robotul către perimetrul gazonului dvs. folosind telecomanda. Dacă perimetrul este ridicat sau are o pantă abruptă, asigurați-vă că lăsați 80 cm de spațiu liber pentru a permite spațiu pentru rotația de calibrare. Apoi atingeți **Setează**

Punctul de Început pentru a stabili punctul de plecare pentru limită. Robotul se va roti pe loc pentru a-și calibra poziția.



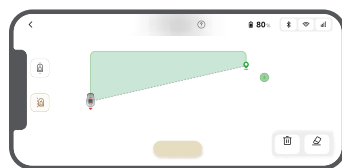
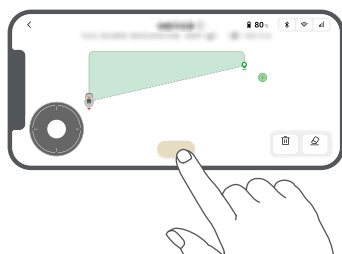
3 Ghidați robotul de la distanță pentru a se deplasa de-a lungul perimetrului gazonului dvs. pentru a cartografia zona de lucru.

Detectare automată a limitei

Alimentat de un algoritm AI avansat, robotul folosește camera frontală pentru a distinge iarba de zonele fără iarbă în condiții adecvate, cartografiind automat perimetrul gazonului fără ghidare manuală. După ce ghidați robotul de la distanță până la marginea gazonului și setați punctul de plecare, puteți utiliza Auto

Detectare Limită mod. Puteți alege dacă robotul ar trebui să traverseze perimetrul pentru o margine mai curată rezultate de tăiere sau să rămână aproape de el pentru a evita blocarea.

Vă recomandăm să urmăriți robotul în timpul acestui proces. Dacă robotul nu reușește să detecteze cu precizie limitele, puteți ieși din modul Detectare automată a limitei și puteți comuta la controlul de la distanță în orice moment.

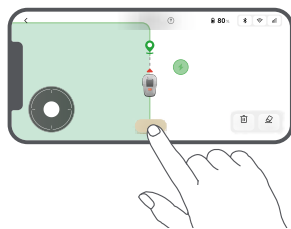
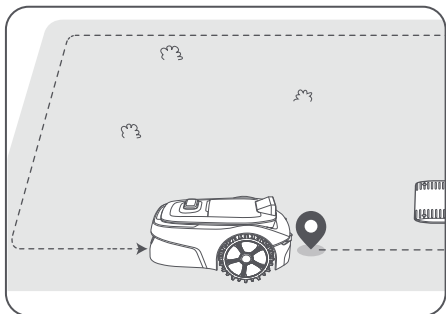


Important: Detectarea automată a limitei funcționează cel mai bine pe marginile de gazon clar definite. Limitele neclare pot să nu fie recunoscute cu succes.

4 Când robotul se întoarce la o distanță de 1 m de punctul de plecare, puteți atinge Încinde Limită și limita

va fi finalizată automat. Dacă perimetrul este ridicat sau are o pantă abruptă, asigurați-vă că lăsați 80 cm de spațiu liber pentru a permite spațiul pentru rotația de calibrare. Notă:

Dacă limita nu se închide sau întâmpinați o eroare, ghidați robotul de la distanță pe o distanță scurtă înainte de-a lungul marginii, apoi încercați din nou să închideți limita.

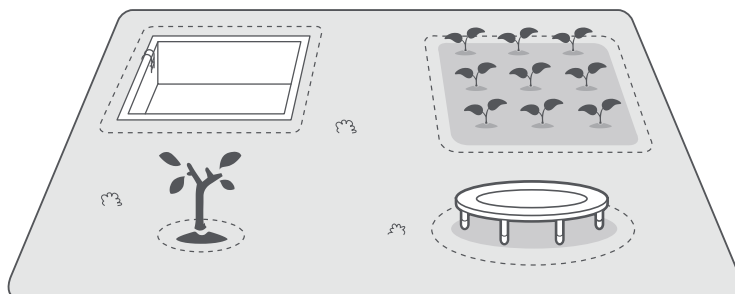


5.2 Setează zona interzisă

Deși robotul poate evita automat obstacolele, este totuși necesar să setezi zone cu risc de cădere, cum ar fi piscinele și gropile de nisip, ca zone interzise. Pentru obiectele pe care vrei să le protejezi (cum ar fi un strat de flori, o trambulină, o grădină de legume sau o rădăcină de copac expusă), te rugăm să le setezi ca zone interzise. Poți atinge Setează zona interzisă în aplicație pentru a continua crearea de zone interzise. Alternativ, poți merge la  > Editare hartă pentru a crea

sau a șterge zonele interzise după ce harta

este finalizată. **Notă:** Dacă un incident de animale pot fi desemnate ca „Zonă activă pentru animale” pentru a împiedica robotul să intre și pentru a asigura siguranța animalelor.



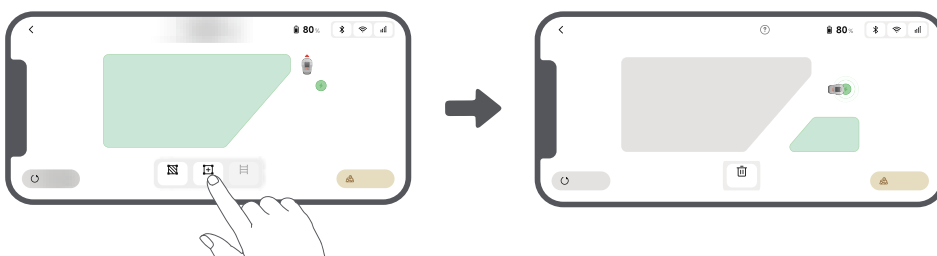
5.3 Creează mai multe zone și extinde zonele existente

- Pentru a crea mai multe zone

Dacă gazonul tău este separat de drumuri sau ai mai multe peluze izolate, poți atinge Setează zona în aplicație pentru a continua crearea zonelor de lucru. Poți, de asemenea, să adaugi, să ștergi sau să modifice zonele în  > Editare hartă când harta este

finalizată. **Notă:** Dacă ai o hartă cu poteci de piatră, desemnează-le ca zone separate. Apoi trasează poteci de legătură, astfel încât robotul să poată naviga între zone.

Important: Pentru a cartografia corect limitele gazonului, asigură-te întotdeauna că robotul urmărește marginea exterioară a gazonului. Nu crea zone în mijlocul unei zone deschise de gazon, deoarece acest lucru poate duce la erori de poziționare.



- Pentru a extinde zonele existente

Pentru a extinde o zonă existentă, atinge Setează zona în aplicație pentru a crea zona pe care vrei să o incluzi. Dacă cele două zone se suprapun, acestea vor fi îmbinate automat. Alternativ, poți merge la  > Editare hartă > Setează zona după ce cartografierea este finalizată pentru a extinde o zonă existentă.

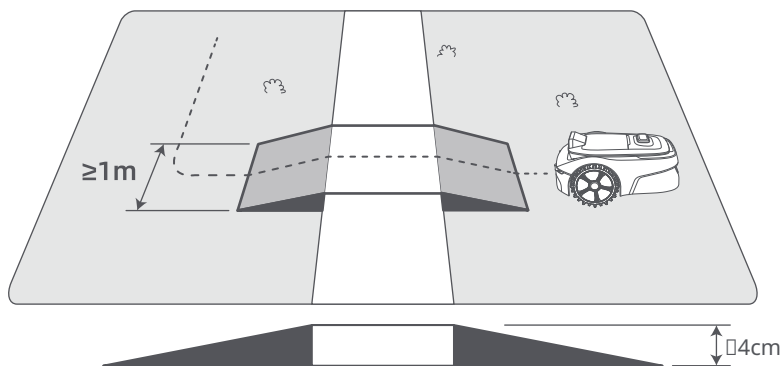


5.4 Setează calea

Pentru zonele izolate, vă rugăm să creați o cale pentru a le conecta.
Zonele izolate fără o cale vor fi inaccesibile robotului. Notă:

În mod implicit, robotul se deplasează doar de-a lungul căii fără a tunde iarba.

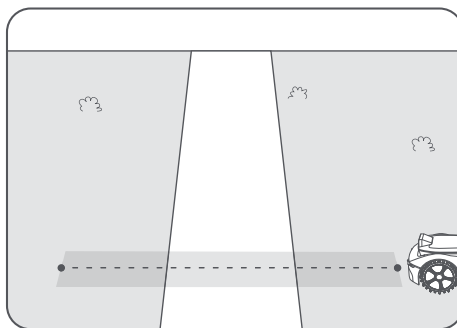
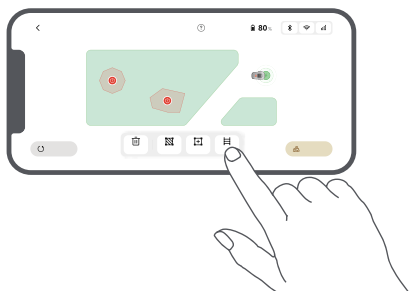
Important: Dacă gazonul dvs. este împărțit de pasaje mai înalte de 4 cm, plasați un obiect cu o pantă egală cu înălțimea pasajului (cum ar fi o rampă).



- Pentru a conecta două zone de lucru izolate

Pentru zonele izolate, vă rugăm să creați căi pentru a le conecta, altfel vor fi inaccesibile robotului.
Atingeți Setează calea pentru a crea o cale.

Important: Asigurați-vă că traseul începe și se termină pe suprafețe acoperite cu iarbă din zona de lucru. Nu setați niciun punct final pe suprafețe fără iarbă.



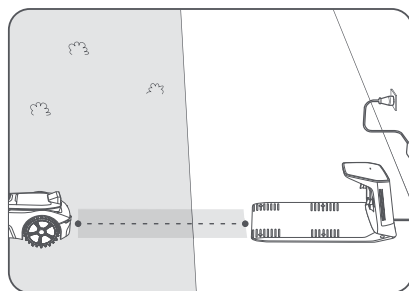
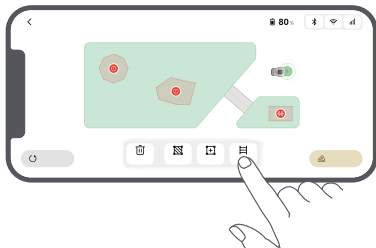
- Pentru a conecta zona de lucru și stația de încărcare

Dacă stația dvs. de încărcare nu se află în zona de lucru, ar trebui creată o cale pentru a o conecta la zona de lucru. Atingeți Setează calea pentru a crea o cale care să permită robotului să se întoarcă la stația de încărcare.

Important

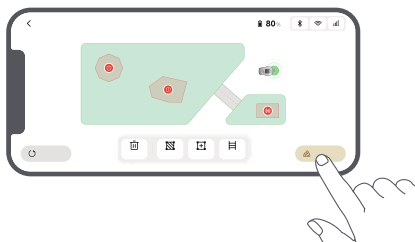
– Asigurați-vă că un capăt al căii se află pe o suprafață acoperită cu iarbă în zona de lucru, iar celălalt este direct în fața stației de încărcare. Este recomandabil să aliniați calea cu stația de încărcare.

– Când creați căi pentru a conecta zona de lucru și stația de încărcare, nu anodați robotul de la distanță în stația de încărcare. În caz contrar, camera frontală poate fi blocată, ceea ce poate cauza eșecul mapării.



5.5 Terminare Hartă

Atingeți Terminare Hartă când zonele de lucru, căile și zonele interzise sunt finalizate.



5.6 Adăugare a Doua Hartă

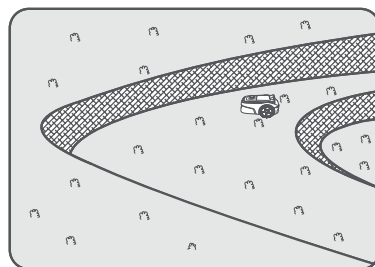
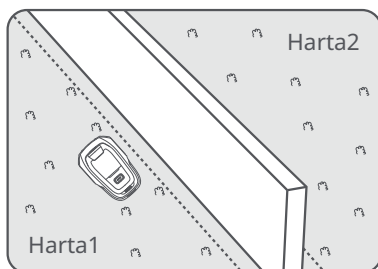
Funcție Hartă Duală

Funcția Hartă Duală este concepută pentru situațiile în care robotul nu poate călători autonom între peluze separate sau când sunt necesare hărți multiple.

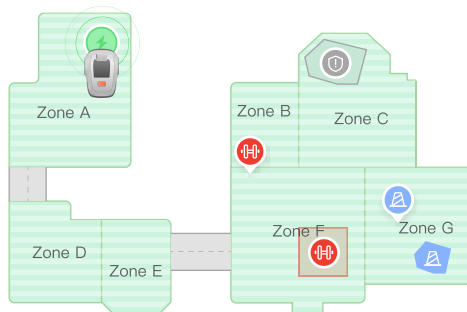
Este posibil să fie nevoie să creați o a doua hartă dacă:

Peluzele din față și din spate nu pot fi conectate.

- Există o diferență semnificativă de altitudine între zonele de gazon. Aveți proprietăți multiple, dar un singur robot.
- Suprafața gazonului dvs. este prea mare pentru o singură hartă.



Notă: Dacă peluzele dvs. sunt conectate și se află în capacitatea robotului, utilizați în schimb o configurare Multi-Zonă.



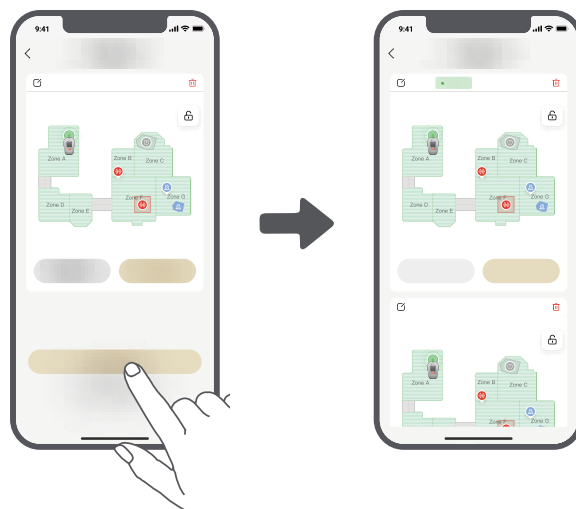
Înainte de a mapa al doilea gazon, vă rugăm să rețineți următoarele: Începeți întotdeauna maparea de la stația de încărcare pentru ambele hărți. A doua stație de încărcare (opțional):

- Dacă ați achiziționat o a doua stație de încărcare, instalați-o pe al doilea gazon.
- Dacă nu, mutați manual robotul și stația de încărcare pentru a începe maparea celui de-al doilea gazon.

Hartați al doilea gazon

După finalizarea primei hărți, atingeți  Adăugați hartă pentru a continua crearea celei de-a doua. Alternativ, puteți

naviga la  > Editare hartă și atingeți Adăugați hartă după finalizarea mapării. Odată ce ați terminat a doua hartă, puteți comuta între hărți prin  > Editare hartă.



6 Operare

6.1 Începeți cosirea pentru prima dată

Sfaturi înainte de cosire:

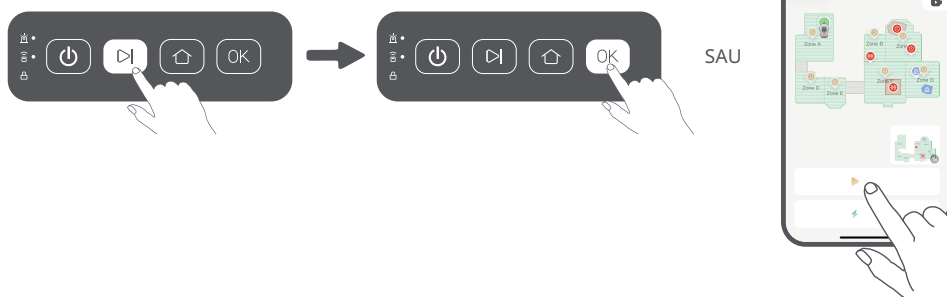
- Utilizați o mașină de tuns iarba manuală pentru a tunde iarba la o înălțime de cel mult 10 cm .

Îndepărtați obstacolele, inclusiv resturile, grămezile de frunze, jucăriile, firele și pietrele de pe gazon. Asigurați-vă că nu sunt copii sau animale de companie pe gazon când robotul cosește. Nivelati orice denivelări din gazon.

- Setati preferințele de cosire în aplicație în avans (cum ar fi eficiența cosirii).



1. Deschideți capacul superior pentru a accesa panoul de control.
2. Rotiți butonul de pe robot pentru a regla înălțimea de tăiere (20 mm–60 mm).
3. Apăsați , apoi apăsați butonul OK în 5 secunde. Robotul va părăsi stația de încărcare și va începe toate-tăierea zonei. Puteți, de asemenea, să atingeți Start în aplicație pentru a începe tăierea.



4. Închideți capacul superior.

Notă: Înainte de a începe procesul de tăiere, asigurați-vă că vremea este senină și uscată și că există suficientă iluminare.

6.2 Tăierea cu hărți duale

- Cu o singură stație de încărcare:

1. Așezați întotdeauna stația de încărcare exact acolo unde a fost în timpul mapării. Mutați manual robotul în harta pe care doriți să o tăiați.
 2. Selectați harta corectă în aplicație înainte de a începe sarcinile de tăiere pentru a asigura funcționarea corectă.
- Notă: După comutarea hărții, se vor aplica programările și setările de tăiere ale hărții curente.

Cum să gestionați bateria descărcată sau problemele de încărcare?

Dacă nu relocalizați manual stația de încărcare împreună cu robotul pe a doua hartă, robotul ar putea să-și epuizeze bateria și să solicite o defecțiune de încărcare, deoarece nu poate localiza stația de încărcare. Pentru a rezolva această problemă, vă rugăm să urmați acești pași:

1. Mutați manual robotul pe harta cu stația de încărcare pentru reîncărcare.
2. După încărcare, returnați robotul pe harta originală. Acesta va relua automat tăierea. **Important:** Mutați harta în aplicație în timpul acesta. Acest lucru asigură că robotul își amintește ultima poziție și poate continua de unde a rămas.
3. Repetați acești pași după cum este necesar până când întregul gazon este tăiat.

- Cu două stații de încărcare:

Relocarea stației de încărcare nu este necesară. 1.

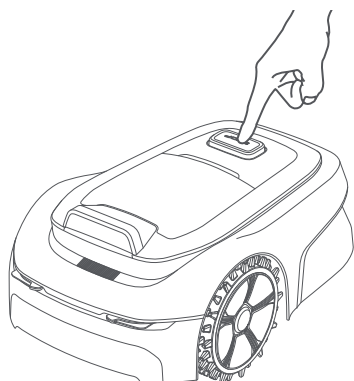
Mutați manual robotul pe harta pe care doriți să o tăiați.

2. Selectați harta corectă în aplicație înainte de a începe sarcinile de tăiere pentru a asigura funcționarea corectă.

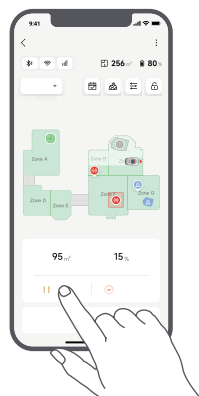
6.3 Pauză

Pentru a întrerupe sarcina de cosire curentă, puteți apăsa butonul Stop de pe robot sau atingeți Pauză în aplicație.

Notă: Robotul nu poate fi pornit direct prin intermediul aplicației după ce a fost apăsat butonul Stop. Pentru a relua aplicația de control, apăsați mai întâi de două ori butonul OK de pe panoul de control pentru a dezactiva blocarea de siguranță.

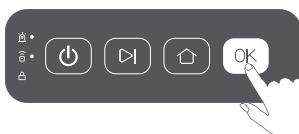


SAU

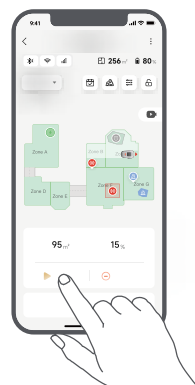


6.4 Reluare

Pentru a relua o sarcină întreruptă, apăsați , apoi apăsați butonul OK în 5 secunde. Puteți, de asemenea, să atingeți Continuare în aplicație pentru a relua sarcina de cosire.

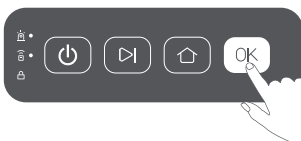


SAU

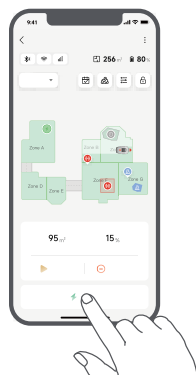


6.5 Întoarcere la stația de încărcare

Pentru a opri sarcina de cosire și a trimite robotul înapoi la stația de încărcare, apăsați butonul  apoi apăsați butonul OK în 5 secunde de pe panoul de control. Puteți, de asemenea, să atingeți Reîncărcare în aplicație pentru a trimite robotul înapoi la stația de încărcare.



SAU



7 Aplicația MOVAhome

Unde poți explora mai mult

Aplicația MOVAhome este mai mult decât o telecomandă. Există multe lucruri pe care le poți face prin intermediul aplicației: finalizarea diferitelor setări de la distanță, experimentarea diferitelor moduri de cosire, editarea liberă a hărții și ajustarea programelor de cosire.

7.1 Moduri de cosire

Robotul oferă diverse moduri de cosire. Puteți comuta între moduri prin intermediul aplicației, inclusiv Cosirea întregii zone, Cosirea zonei, Cosirea marginilor, Cosirea punctuală și Modul manual.



7.2 Forme de cosire

Personalizează-ți gazonul adăugând forme prin  > Editarea hărții > Forme în aplicație. Forme definite vor fi excluse de la cosire în toate modurile de cosire. Puteți modifica poziția, dimensiunea sau le puteți elimina în Forme.



7.3 Program

După finalizarea primei hărți, robotul creează automat două programe săptămânale de cosire, care sunt

"Program primăvară/vară" și "Program toamnă/iarnă". Puteți atinge  în aplicație pentru a face setări detaliate ale programului.

Cu funcția de program, puteți lăsa complet robotului munca zilnică de cosire. Trebuie doar să întrețineți robotul în mod regulat. Notă:

Dacă vă îngrijorează faptul că robotul va putea deranja pe dumneavoastră sau pe vecinii dumneavoastră atunci când funcționează autonom în timpul anumitor ore, puteți merge la Setări > Nu deranjați și setați ora Nu deranjați în aplicație.



Programe cu hărți duale

Deoarece fiecare hartă are propriul program, planificați și configurați cu atenție sarcinile programate pentru fiecare hartă pentru a preveni suprapunerile sau conflictele. Acest lucru asigură că robotul funcționează eficient și este disponibil după cum este necesar pentru fiecare hartă.

7.4 Blocare pentru copii

Dacă vă îngrijorează faptul că copiii pot opera robotul, navigați la Setări și activați funcția Blocare pentru copii în aplicație. Alternativ, puteți atinge  pe pagina de cosire. Cu această funcție activată, panoul de control va fi blocat. Pentru a-l dezactiva, apăsați  și  simultan pe panoul de control.



7.5 Protecție Împotriva Ploii

Dacă vă îngrijorează faptul că condițiile meteorologice nefavorabile pot afecta lucrarea de tundere, puteți activa funcția Protecție Împotriva Ploii în Setări în aplicație. Când această funcție este activată, robotul întrerupe automat tunderea și se întoarce la stația de încărcare dacă este prognozată ploaie. Puteți seta timpul de întârziere a ploii în aplicație. **Notă:** Vă recomandăm să setați un timp de întârziere a ploii pentru a menține robotul în stația de încărcare pentru o perioadă după ce ploaia se oprește, permițând ierbii să se usuce complet înainte de a tunde din nou.



7.6 Protecție Împotriva Înghețului

Dacă temperatura scade sub 6° C, tunderea poate deteriora permanent gazonul. Bateria nu se va încălzi ca măsură de siguranță. Pentru a preveni acest lucru, puteți activa funcția Protecție Împotriva Înghețului în Setări prin intermediul aplicației. Aceasta va întrerupe automat tunderea și va trimite robotul înapoi la stația de încărcare când temperatura scade sub 6° C. Robotul va relua tunderea odată ce temperatura crește peste 11° C.



7.7 Funcții de Securitate

Robotul acceptă multiple funcții anti-furt pentru a asigura o funcționare sigură și pentru a proteja împotriva utilizării neautorizate. În plus, camera stereo vision poate detecta prezența umană, transformând robotul într-un gardian eficient al grădinii.



7.7.1 Alarmă Ridicare

Cu această funcție activată, o alarmă se va declanșa imediat când robotul este ridicat, iar robotul va fi blocat. Pentru a relua controlul aplicației, apăsați butonul OK de două ori pe panoul de control pentru a dezactiva blocarea de siguranță

mai
întâi.



7.7.2 Alarmă În Afara Hărții

Cu această funcție activată, robotul va fi blocat și o alarmă se va declanșa imediat dacă se află în afara hărții. (Această funcție necesită instalarea Modulului Link.)



7.7.3 Localizare în timp real

Cu modulul Link, puteți vizualiza locația actuală a robotului în Google Maps.



7.7.4 Alertă de detectare a prezenței umane

Când este activat, robotul vă va notifica la detectarea prezenței umane.



7.7.5 Gardian de grădină

Atingeți  pentru a vizualiza o transmisie video în direct de la camera frontală a robotului, permițându-vă să vă monitorizați grădina oricând, oriunde.



7.7.6 Patrulare

În timp ce robotul este în standby, îl puteți trimite să patruleze anumite limite sau locuri din grădina dvs. prin intermediul aplicației. Pentru a accesa această funcție, accesați  > Patrulare.



Lumina indicatoare de pe camera frontală

Culoarea luminii indicatoare LED	Semnificație
Verde intermitent	1. Transmisia video în direct de la camera frontală este redată în flux către aplicație. 2. Robotul este în modul de patrulare.

7.8 Perioadă de încărcare personalizată

Pentru a personaliza perioada de încărcare a robotului la ore specifice, puteți activa funcția Perioadă de încărcare personalizată prin Setări > Încărcare în aplicație. Când este activat, robotul menține un nivel sigur al bateriei când este inactiv și se încarcă complet numai în perioada de încărcare desemnată.



Notă: Echipa de dezvoltare MOVA va efectua continuu actualizări și întreținere OTA (Over-the-Air) pe firmware și aplicație. Vă rugăm să verificați notificările de actualizare sau să activați funcția Actualizare automată pentru a menține firmware-ul și aplicația actualizate și pentru a beneficia de mai multe funcții.

8 Întreținere

Pentru o performanță și o durată de viață mai bună a robotului, vă rugăm să-l curățați în mod regulat și să înlocuiți piesele uzate conform frecvenței de mai jos:

Piesă	Frecvența de înlocuire
Lame	La fiecare 6-8 săptămâni sau mai devreme

Note

• Puteți verifica timpul rămas pentru lame navigând la [Setări](#) > [Consumabile și Întreținere](#) în aplicație. După înlocuirea consumabilelor conform indicațiilor, accesați pagina de detalii pentru consumabil și atingeți [L-am înlocuit](#) pentru a reseta cronometrul.

Dacă aveți zone desemnate în grădina dvs. pentru curățarea și întreținerea de rutină a robotului, puteți seta [Puncte de întreținere](#) pe hartă navigând la [Setări](#) > [Puncte de întreținere](#). Odată ce punctele de întreținere sunt setate, puteți pur și simplu să atingeți [Du-te](#) și să direcționați robotul către locațiile desemnate pentru întreținere ușoară.

8.1 Curățare

Curățați regulat robotul pentru a preveni acumularea de resturi de iarbă și murdărie și înfundarea discului lamei și a roților motrice, ceea ce poate afecta performanța sa de cosire, andocare și mișcare. Vă recomandăm să utilizați un kit de curățare, care poate fi achiziționat de la comercianții cu amănuntul locali sau prin magazinele online.

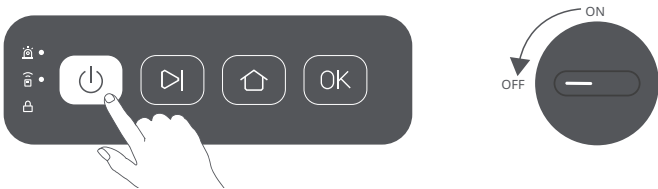
⚠️ Avertisment: Înainte de curățare, vă rugăm să opriți robotul și să rotiți cheia de securitate în poziția OFF.

Deconectați stația de încărcare.

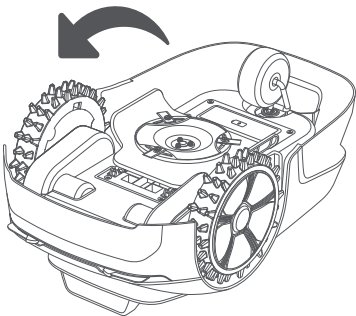
Precauție: Când întoarceți robotul, aveți grijă să nu zgâriați obiectivul camerei.

• Carcasa, șasiul și discul lamei:

1. Opriți robotul și rotiți cheia de securitate în poziția OFF poziție.

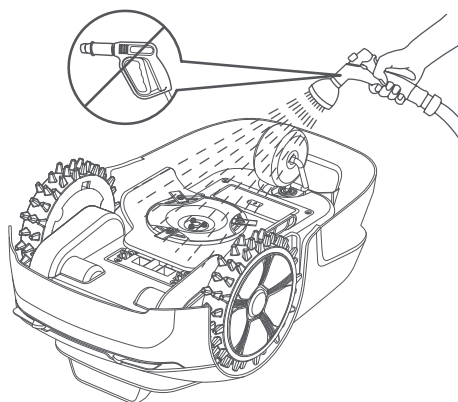


2. Puneți robotul pe o suprafață moale și întoarceți-l cu susul în jos.



3. Curățați carcasa, discul lamei și șasiul cu un furtun.

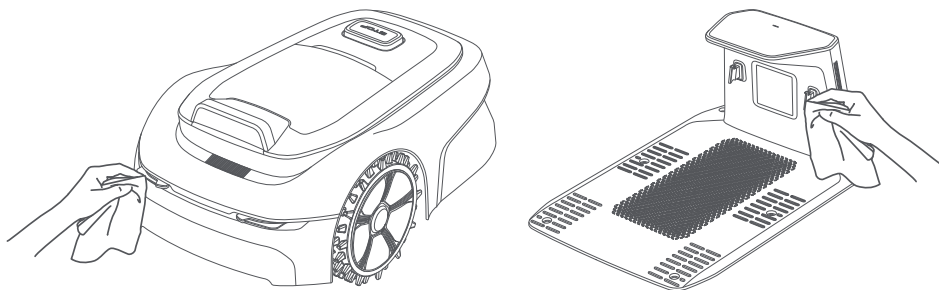
⚠ Avertisment: Nu atingeți lamele când curățați șasiul. Vă rugăm să purtați mănuși de protecție când curățați.
Atenție: Vă rugăm să nu utilizați un aparat de spălat cu presiune înaltă pentru curățare. Nu utilizați detergenți pentru curățare.



• Contacte de încărcare și cameră frontală:

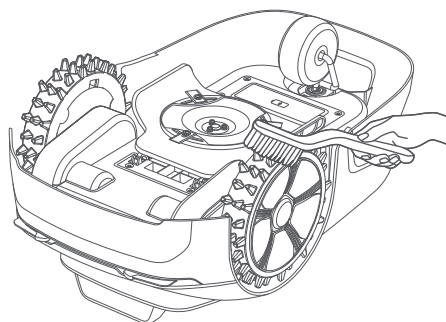
Utilizați o cârpă curată pentru a șterge contactele de încărcare de pe robot și stația de încărcare și, de asemenea, curățați camera frontală. Păstrați contactele de încărcare și camera frontală uscate după curățare.

Important: Pentru o poziționare și navigare optimă, curățați camera frontală o dată la două săptămâni.



• Roți motrice:

Utilizați o perie pentru a îndepărta noroiul de pe roți pentru a asigura o aderență bună.



8.2 Înlocuirea componentelor

• Înlocuirea lamelor

Pentru a menține lamele ascuțite, vă rugăm să le înlocuiți regulat. Se recomandă înlocuirea lamelor la fiecare 6-8 săptămâni sau mai devreme. Vă rugăm să utilizați numai lame originale MOVA.

⚠ Avertisment: Vă rugăm să opriți robotul și să rotiți cheia de siguranță în poziția OFF. Purați protecție mănuși înainte de a înlocui lamele.

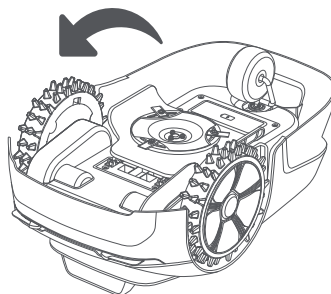
Notă: Vă rugăm să înlocuiți toate cele trei lame în același timp pentru a asigura un sistem de tăiere echilibrat.

Atenție: Când întoarceți robotul, aveți grijă să nu zgâriați obiectivul camerei.

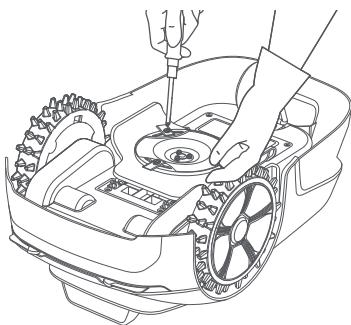
1. Opriți robotul și rotiți cheia de siguranță în poziția OFF .



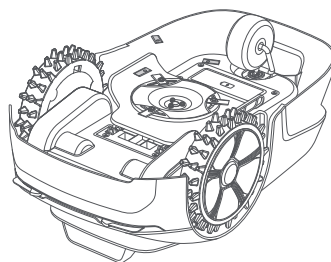
2. Puneți robotul pe o suprafață moale și întoarceți-l cu susul în jos.



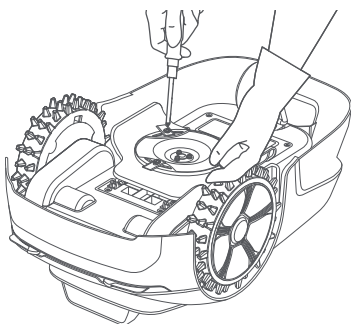
3. Slăbiți șuruburile folosind o șurubelniță Phillips.



4. Scoateți cele trei lame și șuruburile.



5. Aliniați lamele noi cu găurile de pe discul lamei, apoi fixați-le cu șuruburile.



6. Asigurați-vă că lamele se pot roti liber.

Baterie 9

Pentru depozitare pe termen lung, încărcați robotul la fiecare 6 luni pentru a proteja bateria. Deteriorarea bateriei cauzată de descărcarea excesivă nu este acoperită de garanția limitată. Nu încărcați bateria la o temperatură ambientală mai mare de 45° C sau mai mică de 6° C. Temperatura de depozitare pe termen lung pentru baterie ar trebui să fie între -10 și

35° C. Pentru a minimiza daunele, temperatura de depozitare recomandată pentru baterie este între 0 și 25° C.

Notă: Durata de viață a bateriei robotului depinde de frecvența de utilizare și de orele de funcționare. Dacă bateria este deteriorată sau nu poate fi încărcată, nu aruncați bateria uzată sau defectă în mod arbitrar. Vă rugăm să respectați reglementările locale de reciclare.

Mod de încărcare cu putere redusă:

Când modul de încărcare cu putere redusă este activat, funcțiile care nu sunt legate de încărcare vor fi dezactivate (rețeaua va fi oprită).

- Pentru a activa modul de încărcare cu putere redusă, apăsați lung pe butonul  și pe butonul  simultan și apăsați butonul OK de 5 ori rapid în același timp. Veți auzi o solicitare vocală: Modul de încărcare cu putere redusă este activat.
- Pentru a dezactiva modul de încărcare cu putere redusă, reporniți robotul.

10 Depozitare pe timp de iarnă

- Robotul

1. Încărcați complet bateria. Opriti robotul și rotiți cheia de securitate în poziția  OPRIT poziție.
2. Curățați bine robotul înainte de a-l depozita iarna. 3. Depozitați robotul în interior într-un loc uscat, la o temperatură mai mare de 0° C.

- Stația de încărcare

Deconectați stația de încărcare și depozitați-o într-un loc uscat și răcoros, ferit de lumina directă a soarelui. **Notă:** vă rugăm să reinstalați stația de încărcare și să plasați robotul în ea pentru a se încărca. Dacă reinstalați stația de încărcare într-o locație diferită, robotul va actualiza automat locația stației imediat ce se încarcă și părăsește stația. Dacă întâmpinați erori de poziționare din cauza unor modificări majore în grădina dvs., se recomandă reconfigurarea zonei.

11 Transport

Pentru transportul pe distanțe lungi, asigurați-vă că robotul este oprit. Se recomandă utilizarea ambalajului original.

 Avertisment

- Vă rugăm să opriți robotul și să rotiți cheia de securitate în poziția  OPRIT poziție înainte de a-l transporta.
- Ridicați robotul de mânerul din spate, ținând discul lamei departe de corp.

12 Depanare

Problemă	Cauză	Soluție
Robotul nu este conectat la aplicație.	1. Robotul nu se află în raza de acoperire a semnalului Wi-Fi sau în raza Bluetooth. 2. Robotul este oprit sau se repornește.	1. Verificați dacă robotul a finalizat procesul de pornire. 2. Verificați dacă routerul funcționează corect. 3. Apropiati-vă de robot pentru a stabili o conexiune Bluetooth.
Robot ridicat.	Roata nu este pe sol.	1. Puneți robotul înapoi pe un teren plat. 2. Apăsati butonul OK de două ori pentru a debloca robotul. 3. Robotul nu poate traversa obiecte mai înalte de 4 cm. Vă rugăm să mențineți solul uniform acolo unde lucrează.
Robot înclinat.	Robotul se înclină mai mult de 37°.	1. Puneți robotul înapoi pe un teren plat. 2. Apăsati butonul OK de două ori pentru a debloca robotul. 3. Robotul nu poate urca pante mai mari de 40% (22°).
Robot blocat.	Robotul este blocat și nu reușește să iasă.	1. Îndepărtați obstacolele din jur și apoi reîncercați. 2. Mutați manual robotul într-un loc plat și deschis în interiorul hărții și încercați să reporniți sarcina. Dacă continuați să întâmpinați această problemă, vă rugăm să reîncercați după ce robotul se află în stația de încărcare. 3. Verificați dacă există găuri în pământ. Umpleți găurile înainte de a tăia iarba pentru a preveni blocarea robotului. 4. Verificați dacă iarba din jur este mai înaltă de 10 cm. Puteți ajusta înălțimea de evitare a obstacolelor sau puteți folosi o mașină de tuns iarba manuală pentru a tăia gazonul în avans pentru a preveni blocarea robotului. 5. Dacă robotul este adesea blocat în această locație, îl puteți seta ca zonă interzisă.
Eroare roată de antrenare stânga/dreapta.	Roata nu se poate roti sau motorul roții are o problemă.	1. Curățați roțile de antrenare și apoi reîncercați. 2. Dacă continuați să întâmpinați această eroare, încercați să reporniți robotul. 3. Dacă problema persistă, vă rugăm să contactați serviciul post-vânzare. service.
Discul lamei nu se poate roti.	Discul lamei nu se poate roti în mod normal sau motorul de tăiere are o problemă.	1. Curățați discul lamei și apoi reîncercați. 2. Verificați dacă iarba din jur este mai înaltă de 10 cm. Puteți folosi o mașină de tuns iarba manuală pentru a tăia gazonul în avans pentru a preveni blocarea discului lamei de iarba înaltă. iarbă. 3. Verificați dacă există apă sub discul lamei. Dacă există apă, mutați robotul într-un loc uscat și apoi reîncercați. 4. Dacă continuați să întâmpinați această eroare, încercați să reporniți robotul. 5. Dacă problema persistă, vă rugăm să contactați serviciul post-vânzare. service.
Eroare de încărcare.	Robotul se andochează în încărcare stație, dar curentul sau tensiunea de încărcare au o problemă.	1. Verificați dacă stația de încărcare este conectată corect la alimentare. 2. Verificați dacă contactele de încărcare de pe robot și stația de încărcare sunt curate. 3. După ce verificarea este finalizată, încercați să andocati din nou robotul în stația de încărcare. 4. Dacă problema persistă, vă rugăm să contactați serviciul post-vânzare. service.

Problemă	Cauză	Soluție
Temperatura bateriei prea ridicată.	Temperatura bateriei este $\geq 60^{\circ}\text{C}$.	1. Utilizați robotul într-un loc unde temperatura ambiantă este sub 40°C. Puteți aștepta până când temperatura bateriei scade automat. 2. Puteți opri robotul și îl puteți reporni după un timp. 3. Dacă problema persistă, vă rugăm să contactați serviciul de asistență.
Temperatura bateriei este ridicată.	Temperatura bateriei este $\geq 45^{\circ}\text{C}$.	1. Încărcarea poate eșua când temperatura bateriei este peste 45°C. 2. Utilizați robotul într-un loc unde temperatura ambiantă este sub 40°C.
Temperatura bateriei este scăzută.	Temperatura bateriei este $\leq 6^{\circ}\text{C}$.	1. Încărcarea poate eșua când temperatura bateriei este sub 6°C. 2. Utilizați robotul într-un loc unde temperatura ambiantă este peste 6°C.
Robotul este pierdut.	Poziționarea este pierdută.	1. Verificați dacă camera frontală a robotului este murdară. Murdăria va afecta poziționarea. 2. Mutați manual robotul într-un loc deschis în interiorul hărții și încercați să reporniți sarcina. 3. Dacă poziționarea nu este recuperată, controlați de la distanță robotul înapoi la stația de încărcare prin intermediul aplicației, și apoi începeți sarcina de cosire.
Eroare senzor.	Eroare senzor.	1. Reporniți robotul și reîncercați. 2. Dacă problema persistă, vă rugăm să contactați serviciul de asistență.
Robotul se află în zona interzisă zonă.	Robotul se află în zona interzisă.	1. Mutați manual robotul în afara zonei interzise și apoi reîncercați. 2. Controlați de la distanță robotul prin intermediul aplicației pentru a-l muta în afara zonei interzise, și apoi reîncercați.
Robotul este în afara hărții.	Robotul este în afara hărții.	1. Mutați manual robotul în interiorul hărții, și apoi reîncercați. 2. Controlați de la distanță robotul înapoi în interiorul hărții prin intermediul aplicației, și apoi reîncercați.
Oprirea de urgență este activată.	Butonul Stop de pe robot este apăsat.	Apăsăți butonul OK de două ori pentru a debloca robotul.
Baterie descărcată. Robotul se va opri în curând.	Nivelul bateriei este $\leq 10\%$.	Așezați robotul în stația de încărcare pentru a se încărca.
Robotul este departe de hartă. Risc de a fi furat.	Robotul este departe de hartă.	1. Mutați manual robotul înapoi în zona de lucru. 2. Puteți dezactiva Alarma în afara hărții din Setări în aplicație.
Nu s-a putut reveni la stația de încărcare.	Robotul nu poate găsi stația de încărcare când se întoarce la stația de încărcare.	1. Verificați dacă există obstacole care blochează robotul. Îndepărtați obstacolele și reîncercați. 2. Asigurați-vă că există o iluminare adecvată și că vremea este senină (adică, fără ploie sau ceață). Vremea nefavorabilă poate afecta capacitatea robotului de a se întoarce. 3. Confirmați că harta utilizată în prezent în aplicație se potrivește cu locația de operare a robotului. Dacă nu se potrivește, comutați la harta corespunzătoare în secțiunea "Editare hartă" secțiune. 4. Asigurați-vă că o stație de încărcare este instalată în interiorul hărții utilizate în prezent. 5. Controlați de la distanță robotul înapoi la stația de încărcare prin intermediul aplicației.
Nu s-a putut andoca în stația de încărcare.	Robotul găsește stația de încărcare dar nu reușește să andocheze.	1. Asigurați-vă că există o iluminare adecvată și că vremea este senină (adică, fără ploie sau ceață). Vremea nefavorabilă poate afecta capacitatea robotului de a andoca. 2. Verificați dacă folia reflectorizantă de pe stația de încărcare este murdară sau blocată. 3. Verificați dacă există obstacole în fața stației de încărcare.

Problemă	Cauză	Soluție
Nu a reușit să andocheze în stația de încărcare.	Robotul găsește stația de încărcare dar nu reușește să andocheze.	- Verificați dacă stația de încărcare a fost mutată. - Verificați dacă placa de bază este acoperită cu noroi gros. - Verificați dacă stația de încărcare este pe o pantă. - Verificați dacă stația de încărcare are curent. - Ajutați robotul să andocheze în stația de încărcare folosind telecomanda sau manual.
Poziționare eșuată.	Poziționarea eșuează când robotul încearcă să înceapă o sarcină de cosire.	- Asigurați-vă că există o iluminare adecvată și că vremea este senină (adică fără ploaie sau ceață). Vremea nefavorabilă poate afecta poziționarea robotului. - Mutați manual robotul într-un loc plat și deschis în interiorul hărții și încercați să reporniți sarcina. - Dacă întâmpinați în continuare această eroare, reîncercați după ce robotul este andocat în stația de încărcare. - Dacă problema de poziționare persistă, mutați stația de încărcare într-o locație deschisă și efectuați o re-cartografiere.
Spațiu insuficient pentru a se întoarce în fața stației.	Spațiu insuficient pentru a se întoarce în fața stației.	- Dacă stația este plasată la marginea hărții sau în interiorul acesteia, asigurați-vă că există cel puțin 1 m de spațiu liber între zona frontală a plăcii de bază a stației și limita hărții; în caz contrar, robotul ar putea să nu poată face viraje. - Relocați stația sau modificați harta în Editare hartă.
Cale obstrucționată.	Cale obstrucționată.	- Verificați dacă o zonă interzisă este setată pe traseu. - Verificați dacă există obstacole care blochează robotul. - Dacă robotul tot nu poate trece, ștergeți calea în Editare hartă și setați una nouă.
Există o problemă cu camera frontală.	Există o problemă cu camera frontală.	- Ștergeți camera frontală cu o cârpă curată. - Încercați să reporniți robotul. - Dacă problema persistă, vă rugăm să contactați serviciul post-vânzare service.
Cameră frontală blocată.	Cameră frontală blocată.	- Asigurați-vă că camera frontală este liberă înainte de a reîncerca. - Dacă camera este murdară, curățați-o cu o cârpă moale înainte de a reîncerca.
Semnal de poziționare slab.	Semnal de poziționare slab.	- Asigurați-vă că vremea este senină. Ploaie abundentă sau lumina slabă pot interfera cu poziționarea robotului. Robotul va relua funcționarea odată ce semnalul de poziționare este restabilit. - Dacă problema persistă, utilizați modul de control de la distanță și ghidați manual robotul înapoi la stația de încărcare înainte de a începe sarcinile.
Eroare de detectare a limitei apare în timpul cartografierii automate.	Eroare de detectare a limitei apare în timpul cartografierii automate.	- Asigurați-vă că condițiile de iluminare sunt adecvate, nici prea luminoase, nici prea slabe. - Confirmați că vremea este senină, evitând ceața sau ploaia. - Asigurați-vă că camera frontală este curată și neobstrucționată. - Asigurați-vă că suprafața solului este uniformă, deoarece denivelările pot afecta detectarea. - Dacă detectarea limitei continuă să eșueze, treceți la modul de control de la distanță pentru cartografiere.

13 Specificații

Informații de bază	Numele produsului	MOVA ViAX Series
	SKU	ViAX 300
	Model	MVVV1200
	Dimensiuni	595 × 380 × 272 mm
	Greutate robot (baterie inclusă)	9,4 kg
Cosire	Capacitate de lucru recomandată	300 m ²
	Eficiența cosirii ¹	Standard: 300 m ² /zi Eficient: 500 m ² /zi
	Înălțime de cosire	20–60 mm
	Lățime de cosire	20 cm
	Timp de încărcare ²	45 min
	Timp de cosire per încărcare ³	50 min
Emisii de zgomot	Nivel de putere sonoră LWA	57 dB(A)
	Incertitudini privind puterea sonoră KWA	3 dB(A)
	Nivel de presiune sonoră LpA	49 dB(A)
	Incertitudini privind presiunea sonoră KpA	3 dB(A)
Condiții de lucru	Temperatura de operare	0–50° C Recomandat: 10–35° C
	Temperatura de depozitare pe termen lung	-10–35° C Recomandat: 0–25° C
	Clasificare IP	Robot: IPX6 Stație de încărcare: IPX4 Sursă de alimentare: IP67
	Panta maximă pentru zona de cosire	40% (22°)
Conectivitate	Intervalul frecvenței Bluetooth	2400.0–2483.5 MHz
	Putere RF max.	802.11b:16±2dBm(@11Mbps) 802.11g:14±2dBm(@54Mbps) 802.11n:13±2dBm(@HT20,HT40) Bluetooth: 7.49dBm

Conectivitate	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2400–2483,5M)
	Serviciul Link (opțional) ⁴	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41
	GNSS (opțional) ⁵	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS
Motor de tăiere	Viteză	2500/min
Baterie (robot)	Model baterie ⁶	MBPM10
	Tip baterie	Baterie litiu-ion
	Capacitate nominală	2,5 Ah
	Tensiune nominală	18 V DC
Sursă de alimentare	Model încărcător	MPAM10/MPAM20/MPAM20(c)
	Tensiune de intrare	100–240 V AC
	Tensiune de ieșire	20 V DC
	Curent de ieșire	1,5 A/3 A
Stație de încărcare	Model stație de încărcare	MCV20
	Tensiune de intrare	20 V DC
	Tensiune de ieșire	20 V DC
	Curent de intrare	1,5 A/3 A
	Curent de ieșire	1,5 A/3 A
Accesorii	Lame și șuruburi de rezervă	⁹
	Model lamă	MBKM10 (MOVA)
Roți motrice	Tip roată	Off-road

1. Bazat pe testarea efectuată de MOVA Laboratory.

2. Timpul de încărcare se aplică atunci când robotul se întoarce automat la stația de încărcare când bateria este descărcată.

3. Bazat pe testarea efectuată de MOVA Laboratory.

4. Necesită instalarea modulului Link.

5. Necesită instalarea modulului Link.

6. ViAX 300 este compatibil atât cu bateriile MBPM10 (2,5 Ah), cât și cu MBPM20 (5 Ah).

Notă: Specificațiile pot fi modificate pe măsură ce ne îmbunătățim continuu produsul. Pentru cele mai recente informații, vă rugăm să vizitați site-ul nostru web la <https://www.mova.tech>.